

# 教导程序实现

2015年7月30日 14:18

起点	* Z: 0.00 速度:80 延时:0.00
1	* 等待: 开模完 延时:0.00
2	* Y1: 500.00 速度:80 延时:0.00
3	* X1: 200.00 速度:80 延时:0.00
4	* 夹1通: 延时:0.00
5	* 检测: X044 子程序1 返回步号2 限制时间:2.00
6	* 夹具1 开始检测
7	* X1: 0.00 速度:80 延时:0.00
8	* Y1: 0.00 速度:80 延时:0.00
9	* 模组结束: 延时:0.00

1. 光纤检测接夹1限外,还要接到X44
2. 功能-产品设定.取物失败选择模内上升报警
3. 子程序1教导一步:预留1断

Y1:500	机械手下行
X1:200	机械手前进
夹1通	夹产品
检测X44,子程序1,返回步号2,限制时间2s	1. 光纤接到X44上,程序在此步骤等待2S(此时间可以设定,根据光纤性能决定时间) 2. 若光纤有信号,则进入子程序1后.跳过夹具1开始检测程序(返回步号为2),机械手后退,上升. 3. 若光纤没有信号,则经过等待时间之后,执行夹具1开始检测这步程序. 后退, 上升后, 报警取物失败.
夹具1开始检测	夹具检测
X1:0	机械手后退
Y1:0	机械手上升